

篠原 広行<sup>1)</sup>、桑山 潤<sup>1)</sup>、小川 亙<sup>1)</sup>、軽部 修平<sup>1)</sup>、藤堂 幸宏<sup>1)</sup>、 橋本 雄幸<sup>2)</sup>

> <sup>1)</sup>首都大学東京人間健康科学研究科 放射線科学域 <sup>2)</sup>横浜創英短期大学 情報学科

はじめに

連続講座

第34回では、2次元ファンビームを回転させなが ら被写体を体軸方向に移動して連続的に測定する スパイラルスキャンについて解説した。今回は、3次 元コーンビームを回転させながら被写体をスライドさ せて連続的に計測するヘリカルコーンビーム再構成 について解説する。

- 1. 3次元コーンビームの計測と再構成
- 2. ヘリカルコーンビームの投影
- 3. ヘリカルコーンビームの再構成

## 1. 3 次元コーンビームの計測と再構成

3次元コーンビームについては第30回で解説して いるが、ヘリカルコーンビーム再構成では3次元コー ンビームを使用するので、その計測と再構成について 簡単に触れる。

3次元コーンビームに対する投影は、図1に示すように線源から円錐状に放出されたX線を2次元の 平面検出器で検出し、被写体の周りを1周し収集する。xy平面では、投影データはファンビームと等価 になるので、解析的に完全な再構成が可能である。 しかし、xy平面から離れると、z方向に角度がつく ので完全な再構成が不可能となる。

3次元コーンビームの再構成は、検出器を原点に ずらした仮想検出器を用いて考える。仮想検出器に ずらす場合の標本間隔は、2次元検出器の横方向と



図1.3次元コーンビーム投影の幾何学的配置

縦方向の標本間隔が等しいと仮定し、次のようになる。線源から原点を通る仮想検出器までの距離を $D_{so}$ 、線源から実際の検出器までの距離を $D_{sd}$ 、実際の検出器の標本間隔(検出器1つの幅、投影データの1画素の長さに相当)を $\Delta d$ としたとき、仮想検出器での標本間隔 $\Delta l$ は、

$$\Delta l = \frac{D_{so}}{D_{sd}} \Delta d \tag{1}$$

となる。

具体的な再構成法は、2次元ファンビームからの 直接画像再構成法を利用して3次元コーンビームを 近似的に再構成する Feldkamp の方法が一般的で

連絡先:〒116-8551 東京都荒川区東尾久 7-2-10 首都大学東京人間健康科学研究科放射線科学域 篠原 広行 TEL:03-3819-1211 FAX:03-3819-1406 ある。3次元コーンビームの場合、xv 平面から離れ るにしたがって2次元ファンビームを傾けて投影デ ータを撮っているとみなして再構成を行う。

単位ベクトルや座標を図2の通り決定する。便宜 上、第30回の図とは座標系の向きを変更している。 具体的な再構成の手順は以下のようになる。

① コーンビームの投影データp̂(*l*.m.*β*)に  $D_{so}/\sqrt{D_{so}^2 + l^2 + m^2}$ を掛ける

$$\hat{p}'(l,m,\beta) = \hat{p}(l,m,\beta) \frac{D_{so}}{\sqrt{D_{so}^2 + l^2 + m^2}}$$
(2)

② 1次元のRamachandran-Lakshiminarayanan フィルタをそのまま投影データの1方向に重畳積分 する (フィルタ補正にあたる)。



図 2. コーンビームの投影データから Feldkamp の画像 再構成を行う場合の座標系

$$q(l',m,\beta) = \int_{-lmax}^{lmax} \hat{p}'(l,m,\beta)h(l'-l) dl$$
(3)  
$$h(l_{i}) = \begin{cases} \frac{1}{4(\Delta l)^{2}} & i=0\\ 0 & i:even\\ -\frac{1}{\pi^{2}(l_{i})^{2}} & i:odd \end{cases}$$
(4)

i:odd

ここで、△1は1の標本間隔である。

③ フィルタ補正した投影データを以下の式で重み付 けして逆投影する

$$f(\mathbf{r}) = \frac{1}{2} \int_{0}^{2\pi} \frac{D_{s0}^{2}}{(D_{s0} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{j})^{2}} q(l', \mathbf{m}, \beta) d\beta$$
(5)

$$l' = \frac{D_{so} \mathbf{r} \cdot \mathbf{i}}{D_{so} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{j}}$$
(6)

$$\mathbf{m} = \frac{\mathbf{D}_{so} \mathbf{r} \cdot \mathbf{k}}{\mathbf{D}_{so} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{j}}$$
(7)

ここで、ベクトルの内積はそれぞれ

$$\begin{cases} \mathbf{r} \cdot \mathbf{i} = \mathbf{x} \cos\beta + \mathbf{y} \sin\beta \\ \mathbf{r} \cdot \mathbf{j} = -\mathbf{x} \sin\beta + \mathbf{y} \cos\beta \\ \mathbf{r} \cdot \mathbf{k} = \mathbf{z} \end{cases}$$
(8)

となる。

3次元数値ファントムを図3に示す。3次元数値フ ァントムは楕円体を組み合わせて作成したもので、座 標(64,64,80)を通る xy 断面(横断面)、yz 断面(矢



図 3.3 次元数値ファントム 楕円体を組み合わせて作成したもの。 (a) 座標(64,64,80) を通る xy 断面(横断面) (b) 座標(64, 64, 80) を通る yz 断面(矢状面) (c) 座標(64.64.80) を通る xz 断面(冠状面)

状面)、xz 断面(冠状面)をそれぞれ図 3(a),(b),(c) に示している。回転軸である z 方向の位置を変化さ せた xy 平面に平行な断層画像を図 4 に示す。図 4 (a) ~ (c) はそれぞれ z = 100, 110, 120 の場合の 断層画像である。原画像は 128 × 128 × 128 ボクセ ルで作成した。

その3次元数値ファントムから作成した3次元コ ーンビーム投影データを図5に示す。図5(a)はあ る角度の2次元検出器の128×128画素のデータ である。そのデータが360度で128投影ある。図5 (b) は2次元投影を重ねて回転軸に沿って切った断 面である。また、図5(c) は中心のスライスに沿って 切った断面である。この場合、中心のスライスにおけ る2次元ファンビームのサイノグラムに相当する。

この投影データから Feldkamp の方法で再構成 した画像を図6に示す。座標(64,64,80)を通る xy 断面、yz断面、xz断面をそれぞれ図6(a),(b),(c) に示している。中心から上下にずれるにしたがって誤 差が大きくなるので、被写体の上と下の部分にアーチ ファクト(偽像)が見られる。回転軸である z 方向の



図 4. 回転軸である z 軸の値を変化させた場合の xy 平面に平行な断層画像 (a) z = 100 (b) z = 110 (c) z = 120



a b c

図 5. 3次元コーンビームの投影データ(128×128×128 データ) (a) xz 面 (2 次元検出器のある角度のデータ) (b) yz 面 (回転軸に沿って切った断面) (c) xy 面 (中心のスライスのサイノグラムになっている)



図 6. Feldkamp の方法で再構成した再構成画像 (a) 座標 (64, 64, 80) を通る xy 断面 (b) 座標 (64, 64, 80) を通る yz 断面 (c) 座標 (64, 64, 80) を通る xz 断面



図 7. 回転軸である z 軸の値を変化させた場合の xy 平面に平行な断層画像 (a) z = 100 (b) z = 110 (c) z = 120

位置を変化させた xy 平面に平行な断層画像を図7 に示す。図7(a)~(c) はそれぞれ z=100,110,120 の場合の断層画像である。zの値が大きくなるにつ れて中央から離れていくので、誤差が大きくなる。 Feldkampの方法は近似の再構成法であるため、xy 平面から離れてコーン角が大きくなると誤差が大きく なり、アーチファクトが目立つようになる。

## 2. ヘリカルコーンビームの投影

ヘリカルコーンビームの場合、図8に示すように3 次元被写体に対して線源と2次元検出器を回転さ せて計測する。3次元被写体は計測している間 z 軸 方向に連続的に移動する。3次元被写体に対する線 源の位置は、相対的に見ると図9に示すようにスパ イラル状に変化していく。これはスパイラルスキャン における線源の位置と同様である。

ヘリカルコーンビームの線源の位置 S(θ) は、

$$S(\theta) = (-D_{s_0} \sin \theta, D_{s_0} \cos \theta, \frac{d}{2\pi} \theta + z_0)$$
(9)

となる。ここで、 $D_{so}$  は線源から回転中心までの距離、 d は線源の軌跡における回転周期の距離、 $z_0$  は z 方 向の初期座標である。回転周期の距離 d と仮想検 出器の z 軸方向の幅  $V_z$  との間には以下の3つの関 係が考えられる。

$$\begin{cases} d > 2V_z \dots (1) \\ d = 2V_z \dots (2) \\ d < 2V_z \dots (3) \end{cases}$$
(10)

それぞれの場合の模式図を図10(a)~(c)に示す。 ①の場合は、z軸方向に隙間が生じてしまうので、2 次元ファンビームのスパイラルスキャンの時のように 補間などの処理が必要となる。ヘリカルコーンビーム では①のように隙間が生じるようなスキャンは通常



図 8. ヘリカルコーンビームによる計測 コーンビームで計測しながら被写体が x 軸方向に連続的に移 動する。



図 9. ヘリカルコーンビームでの被写体に対する相対的 な線源の位置

線源と検出器が回転しながら対軸方向に連続的に移動する。

行わない。②の場合は、ちょうど隙間なくスキャンす ることができる。この場合の再構成は3次元コーン ビームの再構成と同じような条件になる。ただし、単 純な3次元コーンビームの場合とは被写体の1点を 通るビームの軌跡が異なるので、再構成画像は異な った性質のものとなる。③の場合は、重なりが生じる。 重なりを生じさせることによって、近似ではない解法 が可能となる。次節では②の場合に注目し、 Feldkampの方法を応用した近似的な解法について 解説する。

## 3. ヘリカルコーンビームの再構成

この節では、線源の回転の周期 d と検出器の幅 V<sub>z</sub> との関係が d=2V<sub>z</sub> となる場合について考える。 再構成には、3 次元コーンビームの再構成で用いた Feldkamp の方法を利用する。Feldkamp の方法は 近似解なので、今回のヘリカルコーンビーム再構成も 近似解となる。3 次元コーンビーム投影での被写体の 1 点を通るビームの軌跡は図 11 のようになる。また、 ヘリカルコーンビーム投影での被写体の1 点を通る ビームの軌跡は図 12 のようになる。両者を比べると ビームの軌跡は異なる方向を向いているのが分かる。



図 10. ヘリカルコーンビームの回転周期の距離 d と仮想 検出器の幅 V<sub>z</sub> との関係 (横から見た図) (a) d > 2V<sub>z</sub> の場合 (b) d = 2V<sub>z</sub> の場合 (c) d < 2V<sub>z</sub> の場合







図 12. ヘリカルコーンビーム投影での被写体の 1 点を通 るビームの軌跡

この軌跡を検出器上に表すと図13のようになる。 図13(a)は3次元コーンビーム投影でのある1点の 投影の軌跡であり、図13(b)はヘリカルコーンビーム 投影での同じ点の投影の軌跡である。両者を比較し て分かるように、3次元コーンビームでは線源が1周 すると同じ位置に戻ってくるのに対し、ヘリカルコーン ビームでは線源が1周すると検出器の上から下に カーブ描いて移動し、元の位置に戻ることはない。 両者の逆投影では異なるデータを加えることにな るので、再構成された画像は性質が異なってくる。 ヘリカルコーンビームのFeldkampの方法を利用し た再構成の手順は以下のようになる。

① ヘリカルコーンビームの投影データ
$$\hat{p}(l,m,\theta)$$
に  
D<sub>so</sub> $\sqrt{D_{so}^2 + l^2 + m^2}$ を掛ける

$$\hat{p}'(l,m,\theta) = \hat{p}(l,m,\theta) \frac{D_{so}}{\sqrt{D_{so}^2 + l^2 + m^2}}$$
(11)

 2 1次元のRamachandran-Lakshiminarayanan フィルタをそのまま投影データの1方向に重畳積分 する(フィルタ補正にあたる)。

$$q(l,m,\theta) = \int_{-lmax}^{lmax} \hat{p}'(l,m,\theta) h(l'-l) dl$$
(12)



図 13. 被写体のある1 点が検出器上に描く軌跡 (a) 3 次元コーンビーム投影の場合 (b) ヘリカルコーンビーム投影の場合



図 14. ヘリカルコーンビームの投影データ (128 × 128 × 256 データ) (a) xz 面 (2 次元検出器のある角度のデータ) (b) yz 面 (回転軸に沿って切った断面) (c) xy 面 (検出器の中心スライスの変化)

③フィルタ補正した投影データを以下の式で重み付 ここで、ベクトルの内積はそれぞれ けして逆投影する

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}) = \frac{1}{2} \int_0^{\theta \max} \frac{\mathbf{D}_{so}^2}{\left(\mathbf{D}_{so} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{j}\right)^2} \mathbf{q}(l', \mathbf{m}, \theta) \,\mathrm{d}\theta \tag{13}$$

$$l' = \frac{D_{so} \mathbf{r} \cdot \mathbf{i}}{D_{so} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{j}} \tag{14}$$

$$\mathbf{m} = \frac{\mathbf{D}_{so}\left\{\mathbf{r} \cdot \mathbf{k} - \left[\frac{\mathbf{d}}{2\pi} \theta + \mathbf{z}_{0}\right]\right\}}{\mathbf{D}_{so} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{j}}$$
(15)

$$\begin{cases} \mathbf{r} \cdot \mathbf{i} = \mathbf{x} \cos\theta + \mathbf{y} \sin\theta \\ \mathbf{r} \cdot \mathbf{j} = -\mathbf{x} \sin\theta + \mathbf{y} \cos\theta \\ \mathbf{r} \cdot \mathbf{k} = \mathbf{z} \end{cases}$$
(16)

となる。

3次元コーンビーム再構成に対してヘリカルコーン ビーム再構成は線源と検出器が z 方向に変化してい るので、mを求める (7) 式と (15) 式が大きく異なる。 それ以外は同じ手順で再構成を進めることがで きる。



図 15. ヘリカルコーンビームの投影データの角度変化に対する xz 面 (2 次元検出器) のデータ (a) 90 度 (b) 180 度 (c) 270 度 (f) 540 度 (d) 360 度 (e) 450 度



図 16. Feldkamp の方法を利用したヘリカルコーンビームの再構成画像 (a) 座標(64, 64, 80) を通る xy 断面 (b) 座標 (64, 64, 80) を通る yz 断面 (c) 座標 (64, 64, 80) を通る xz 断面

図3に示す3次元数値ファントムから作成した ヘリカルコーンビームの投影データを図14に示す。 図14 (a) は、ある角度の2次元検出器の128×128 画素のデータである。今回のヘリカルコーンビームで は2回転して720度で256投影ある。図14 (b) は 2次元投影を2回転分重ねて回転軸に沿って切った 断面である。また、図14 (c) は検出器の中心のスラ イスに沿って切った断面である。また、投影データの 角度変化に対する xz 面 (2次元検出器)のデータ を図15に示す。図15 (a) ~ (f) は、90度ごとに2 次元検出器で検出されたデータを示している。

この投影データからここで解説した方法で再構成 した画像を図 16 に示す。座標 (64, 64, 80)を通る xy 断面、yz 断面、xz 断面をそれぞれ図 16 (a),(b) ,(c) に示している。誤差は z 方向にかかわらず同じ になるので、アーチファクト(偽像) は上下に偏らず 全体的に見られる。回転軸である z 方向の位置を変 化させた xy 平面に平行な断層画像を図 17 に示す。 図 17 (a) ~ (c) はそれぞれ z = 100, 110, 120 の場 合の断層画像である。z の値に関わらず同じようにア ーチファクトが生じている。1 回転して元の位置に戻 るわけではないので、楕円の周りなどには角度依存 性のあるアーチファクトが見られる。

ヘリカルコーンビーム再構成では、Feldkampの方 法を利用した近似解ではアーチファクトが目立ってし まうので、実際には(10)式の③の条件を利用したよ り厳密な方法や繰り返しの方法が使われる。

謝辞:本研究で使用したプログラムの開発は平成17 年度~平成22年度首都大学東京共同研究費(富士 フィルム RIファーマ株式会社)によるものである。



図 17. 回転軸である z 軸の値を変化させた場合の xy 平面に平行な断層画像 (a) z = 100 (b) z = 110 (c) z = 120

ダウンロードされた論文は私的利用のみが許諾されています。公衆への再配布については下記をご覧下さい。

## 複写をご希望の方へ

断層映像研究会は、本誌掲載著作物の複写に関する権利を一般社団法人学術著作権協会に委託しております。

本誌に掲載された著作物の複写をご希望の方は、(社)学術著作権協会より許諾を受けて下さい。但 し、企業等法人による社内利用目的の複写については、当該企業等法人が社団法人日本複写権センタ ー((社)学術著作権協会が社内利用目的複写に関する権利を再委託している団体)と包括複写許諾 契約を締結している場合にあっては、その必要はございません(社外頒布目的の複写については、許 諾が必要です)。

権利委託先 一般社団法人学術著作権協会

〒107-0052 東京都港区赤坂 9-6-41 乃木坂ビル 3F FAX:03-3475-5619 E-mail:info@jaacc.jp

複写以外の許諾(著作物の引用、転載、翻訳等)に関しては、(社)学術著作権協会に委託致しておりません。

直接、断層映像研究会へお問い合わせください

Reprographic Reproduction outside Japan

One of the following procedures is required to copy this work.

1. If you apply for license for copying in a country or region in which JAACC has concluded a bilateral agreement with an RRO (Reproduction Rights Organisation), please apply for the license to the RRO.

Please visit the following URL for the countries and regions in which JAACC has concluded bilateral agreements.

http://www.jaacc.org/

2. If you apply for license for copying in a country or region in which JAACC has no bilateral agreement, please apply for the license to JAACC.

For the license for citation, reprint, and/or translation, etc., please contact the right holder directly.

JAACC (Japan Academic Association for Copyright Clearance) is an official member RRO of the IFRRO (International Federation of Reproduction Rights Organisations) .

Japan Academic Association for Copyright Clearance (JAACC)

Address 9-6-41 Akasaka, Minato-ku, Tokyo 107-0052 Japan

E-mail info@jaacc.jp Fax: +81-33475-5619